

①

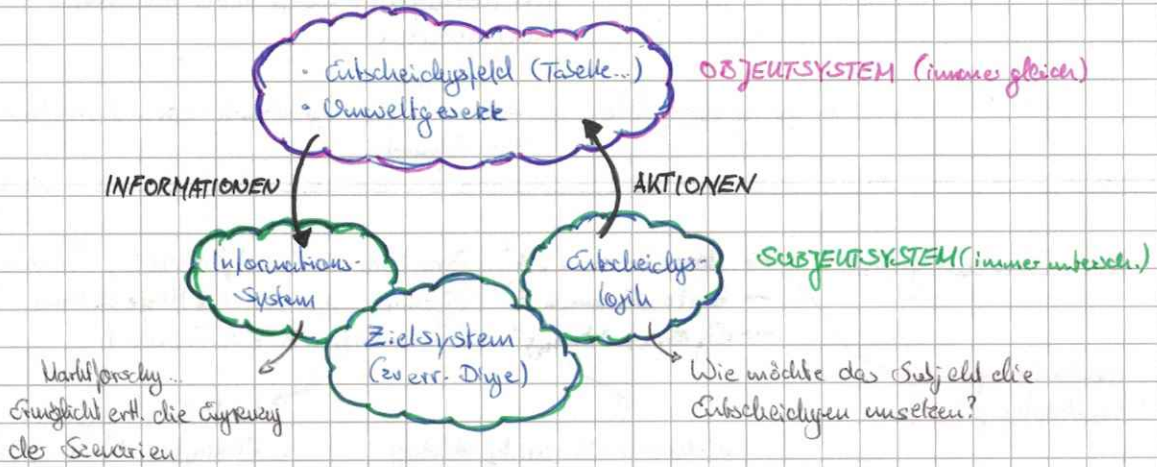
Mission d. Scheitert:

- Manager kann gut investieren, weil w/ freie die Investitions?
- ↳ Nein, da Anzahl d. auch Alternative unbekannt, keine Aussage über die Qualität d. Entscheidung!

Grundlagen d. Entscheidungstheorie:

- „Entscheiden“ => Auswahl einer Alternative aus def. Menge (gedanklich Ph.)
- => Willensbildung & -durchsetzung (realisierende Ph.)

↙ ↘ Zwei zu differenzierende Teilsysteme:



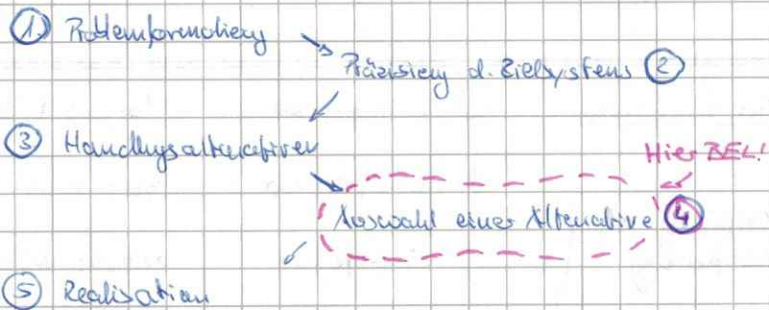
A) Normative Entscheidungstheorie:

- vorzugsweise Entscheidungsgut
- rationales Verhalten
- Objektiv

B) Deskriptive Entscheidungstheorie:

- Verhaltenstheorie d. UW
- intuitiv irrational
- Soz-wiss

↳ In der BWL:



- Axiome:

α) Ordinalaxiom: $e_1 \succ e_2$ ist möglich

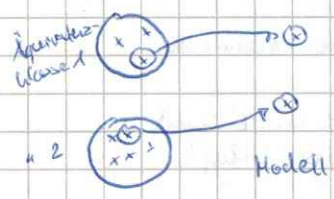
β) Transitivität: wenn $1 \succ 2$ & $2 \succ 3$ dann auch $1 \succ 3$

↳ wir erklären warum mehrere Eigenschaften an Spiel => unklare/verwirrende Ergebnisse

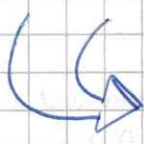
z.B. bei Investition: „Break-Even“ oder Profitbreakpoint
DB → grafisch

- Grundmodell d. Entscheidungslehre:

- Mittels Modellen (Vereinf., jedoch strukturtreu/- gleiche Abbildungen d. Realität)



Vereinfachung von mehrdeutigen Abbildungen / ohne Vereinfachung d. eig. Elemente
 ↳ sonst: ceteris paribus



Zweckzweck d. Modelle:

- Beschreibungsmodelle: prototypisch, für Entscheidungsmatrix (UR)
- Erläuterungsmodelle: prognostisch; Erläuterung d. unternehmensinternen Entscheidungsfeld; Zweck-Mittel-Analysen // Konsequenzen
- Entscheidungsmodelle: "Zweckzweck" d. praxenorientierten BWL
 ↳ s. Folgendes

Das Entscheidungsfeld:

- **Alternativenraum "A"** (Para, Total, Total...) **Nichts**; alle zu EP möglichen Alternativen; endlich
- **Zustandsraum "Z"** (Ereignisse: 1, 2, 3, 4...) **Menge d. Umw.-Zustände**
- **Ereignispartitionierung** (Zusammenheften A/Z in Tabelle)

- Exklusivitätsprinzip
- Ausschöpfungsprinzip

- nicht von Entscheidung abhängig
 ↳ wenn Aufnahme in A
- Umweltzustand: Sicherheit
 Unsicherheit

In Matrix: zeigt die Bedingungen Wahrscheinlichkeiten
 • sicher: $g =$ deterministisch
 • risikant: $g =$ voll-Fkt
 • ungewiss: $g =$ unbestimmt
 ↳ $g(a, z) = x$
 ungenüch Matrix sein

Verbesserung durch IS

vollkommenes IS: M Nachricht sicher auf Zustand schließen $\hat{=}$ Sicherheit
 unvollkommenes IS: post wkt an \Rightarrow Risiko

Bayes Analyse

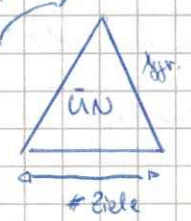
Dann $\phi(x)$ zur Aggregation in \mathbb{R}^1 , dann hier vollst. Ordnung

Das Zielsystem:

- Höhenpräferenz: Ausmaß d. Zielgröße (Min, Max...)
- Artenpräferenz: bei mehreren Zielen \Rightarrow Rangfolge
- Zeitpräferenz: zeitliche Abhängigkeit \Rightarrow Diskontierung
- Risikopräferenz: keine Infos bzgl. Konsequenzen \Rightarrow BEL

Zielkriterium- od. Satisfizierung

ANFORDERUNGEN



- vollständig: bzgl. Zielgrößen & Präferenzrelation \sim sonst ~~not~~
- operational: Zielerreichungsgrad nachprüfbar!
- kooperativ ausgerichtet: Möglichkeit von Teilentscheidungsprozessen

III

Messtheoretische Aspekte:

- Frage ab Nutzenfunktion ORDINAL/KARDINAL
- Nutzenmatrix oder Schadensmatrix; [Ordinal meist Opp-Kosten-Matrix]

Anwendung d. Dominanzprinzips & Pareto-/Effizienzprinzip

Entscheidung bei Sicherheit:

- in praxi meist nur in Kostenrechnung relevant
 - Ergebnismatrix nur eine Spalte; Entwürfe r_{ij} - n -dimensional (r = Ziele)
 - lässt sich auch in Nutzen-/Schadensmatrix umwandeln
- Entscheidung nach Gewinnmaximierung / Kostenminimierung / Schwelkesatz $\{i\}$
 → z.B. im Scoring / Investitionsplanung / PPS-Modelle

⚡ Präferenzunabhängigkeit: Präferenzen von Zielen = Unabhängig von eig. and. Ziele ⚡

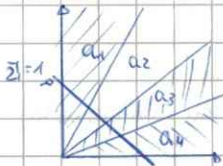
Zielanalyse:

Ziele: $\left\{ \begin{array}{l} \text{indifferent} \\ \text{komplementär (evtl. synerg.)} \\ \text{konfliktär} \end{array} \right\}$

- I Dominanzprinzip
- II Entscheidung mittels ϕ

Zielgewichtung:

⚡ kardinale Notizenwerte ⚡



- \sum Gewichte = 1 → Suche Max
- Werte-Kardinalität eig. nicht gegeben! = Subjektiv ⇒ AHP
- Such die Werte dann auszuwählen? Klipp dafür bei marginaler Änderung
- Sensitivitätsanalyse

Entscheidungsregeln:

- α) lexicographische Ordnung: ⚡ ordinale Notzenmessung
 - Wichtigkeitsordnung d. Ziele
 - Nur bei Indifferenz Betrachtung d. nächsten Zieles

- β) Körth-Regel: ⚡ kardinale Notzenmessung; max. Element ≥ 0; keine neg. Werte

- 1.) Maximales Nutzen jeder Spalte
 - 2.) Jedes Spaltenelement durch \min teilen
 - 3.) Minimales Nutzen je Aktion ⇒ MAX
 - 4.) Ordnung d. Aktionen
- Wertpunkt-Verschiebung kann Ergebnis ändern
 • Nichtstimmig bei extrem untersch. Werten

- γ) Goal-Programmierung: ⚡ kardinale Notzenmessung

- 1.) Vorgabe Nutzenziel pro Spalte
 - 2.) $(\text{Ziel} - \text{ist}) \rightarrow$ Abstraktion \rightarrow Abstraktion \rightarrow Min
- Setzt Kompensationsfähigkeit d. ein. Ziele voraus
 • d.h. ein. Aktion evtl. besser als dem.
 • Wenn $\text{Max}_i > \text{Spaltenmax} \hat{=} \text{Zielwert}$

Auch ... Scoring ... AHP ... STEM (interaktiv) ... Präferenzmethoden

- Entscheidung bei Ungewissheit:

- Bekannte Umweltzustände; keine Eintrittswahrscheinlichkeiten
- Versicherungen für Flugzeuge; völlig neue Technologien

→ Ausgangsmatrix: NUTZEN → Streichen dominiertes Alternativen; wenn eine völlig dominierte → Wälden...

... SONST: Entscheidungsregeln:

• Maximin-Regel:

[Mini Max bei Schäden]

- **Min** jeder **Aktion** aus **Spalten** } PESSIMIST
- ↳ **MAX:**

• Problem: $\begin{matrix} 2555 & 1000 & 1000 \\ & & \end{matrix}$ [a2 > a1]

• MaxiMax-Regel:

[Mini Min bei Schäden]

- **Max** jeder **Aktion** → **MAX** } OPTIMIST

• Problem: $\begin{matrix} 1000 & 0 & 10 \\ 330 & 330 & 330 \end{matrix}$ [a1 > a2]

• Horwicz-Regel:

- Verwendet nichtred. "Optimismusparameter" d. Entscheiders $[\lambda]$
- $\Phi(a_j) = [\lambda \max + (1-\lambda) \min] \rightarrow \max$
- λ empirisch ermittelbar wenn "hoff. zw. ..."
- Problem: viele gleichartige, wechselnde Zustände

• Laplace-Regel:

↳ Kardinales Nu.

- Interpretiert Ungewissheit, als alle **Wk gleichwahrscheinlich**
- [**Σ** Zeile] → **Max**
- Wenn Bernoulli-Nutzen: Bernoulli $\hat{=}$ Bayes $\hat{=}$ Laplace
- Problem: Hinzufügen einer ident. Spalte veränd. Entscheidung

• Savage-Nutzen:

↳ Kardinales Nu.

- Suchen des **maximalen Nutzenmax** pro **Spalte** → Spalten-**opp**-Werten
- Maximum Regret → **Min**
- Problem: viele gleichartige, analoge Zustände

• Ureile-Regel:

- Grundlage: **Ansichtspräferenzfunktion** "w" ; def. auf \bar{u} ; $2a_1 = \Phi a_{11} + \Phi \dots$
- Normiert durch $w(0) = 0$ & $w(1) = 1$
- Problem: Hohe Anforderung an Informationen vom Entscheider



Axiomatisierung d. Regeln:

- 1.) Vollständig & Transitiv ✓
- 2.) Rangordn. abhängig von Nummerierung ✓
- 3.) Dominanzprinzip ✓
- 4.) Zufügen von Alternativen verändert Entscheidung nicht **GS.N.R**
- 5.) Konstantenadditionen hat keine Auswirkungen **⊖ ⊖ ⊖**
- 6.) Spaltenoptimierung verändert Entscheidung nicht **⊖**

- Entscheidung bei Risiko:

- Wahrscheinlichkeiten für Zustände bekannt

- 1.) Obj. Wk bekannt
- 2.) Obj. Wk geschätzt
- 3.) Subj. Wk (Experten)

↳ unter Risiko
suboptimal

↳ Bayes: Gro-
Wert eig. nicht
realisierbar, aber emp. Abgl. zur Bereich von Wk



Durch systematische Experten Schätzung ordinale Einstufung \Rightarrow Umformung durch Vektorenschätzungszahlen \Rightarrow Freigabe d. Axiomatik



Bernoulli-Prinzip:

- auch „Erwartungsnutzen Theorie“ // Expected Utility Theorie
- Annahme: Konsequenzen sind messbare Größen

- ⇒ 1.) Dominanzprinzip
 2.) Frage Risiko-aversional/-affin? ⇒ Entscheidung

⚡ **Alleways Bayes eig. nur mit risikoneutralen Entscheide**

- Entscheidungsträger besitzen Nutzenfunktion „ u “: mit $a > b \Leftrightarrow EU(x_a) > E(u(x_b))$
- $\sum p_i \cdot u(x_i) \rightarrow \max$ [X_a = diskret]
- $\int f(x) \cdot u(x) dx \rightarrow \max$ [X_a = stetig]

Axiome:

- 1.) Reduktion: Zwei Zufallsvariablen mit gleicher Verteilungsfunktion sind äquivalent
- 2.) Ordinal: „ \succ “ ≙ vollständig // reflexiv // transitiv
- 3.) Stetigkeit: Es gibt Wkt., so dass Indifferenz zwischen festem Auszahlung & Lotterie
- 4.) Substitution: $X \succ Y \Leftrightarrow X \alpha \succ Y \alpha$

Sicherheitsäquivalent:

$u(s) = E(u(x_a)) \Rightarrow s = u^{-1}(E(u(x_a)))$

z_1	z_2	z_3	$E(x)$	$u(x) = \ln(x+1)$	$E(u(x_a)) - 1$
a_1	0	6	4	$\frac{1}{2} \ln(1) + \frac{1}{2} \ln(7) + \frac{1}{2} \ln(1) = 1.08$	1,962

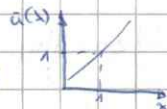
nicht interpretierbar, da absolute Größe

Wiederum monetär interpretierbares Wert!

Nutzenfunktionen:

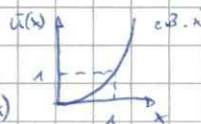
A) RISIKONEUTRAL:

- lineare Funktion
- $E(u(x)) = E(x) = s(x)$



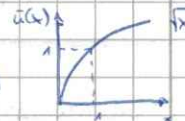
B) RISIKO AFFIN:

- konvexe Funktion
- Lotterie schon bei $< E(x)$
- $u(E(x)) \leq E(u(x)) // s \geq E(x)$



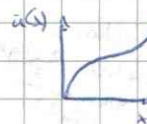
C) RISIKO AVERS:

- konkave Funktion
- Zufriedenheit mit sichere Auszahlung kleiner $E(x)$



D) „REALISTISCH“:

- erst konkav → konvex
- abhängig von Höhe d. Auszahlung



Risikoaversion:

$u(x) = \sqrt{x}$ $E(x) = w_1 \cdot x_1 + w_2 \cdot x_2 = \beta$
 $E(u(x)) = w_1 \cdot \sqrt{x_1} + w_2 \cdot \sqrt{x_2} = \beta'$

$\Rightarrow u(s) = E(u(x)) \Leftrightarrow \sqrt{s} = \beta' \Rightarrow s = E(x) - s$

- $\beta' > 0$ avers
- $\beta' = 0$ neutral
- $\beta' < 0$ affin

⇒ mit allgemeinem Nutzenvermögen „ v “ analog bloß $(x+v)$

⇒ Je größer v , desto später hängt Risikoaversion an

mit $v = \infty \quad s = 0$

⇒ ZUM Vergleich verschiedenen Aversion-Modellierung von X analoge Maßzahl

II

- Arrow-Pratt-Maß:

$$r(x) = -\frac{u''(x)}{u'(x)}$$

• wenn $r_2 > r_1$ | $\bar{u}_1 < \bar{u}_2$ | $s_1 > s_2 \Rightarrow 2$ risikoaverser

wertlos	linear	$s = E(x)$	$\bar{u} = 0$	$r = 0$
aversion	konkav	$s < E(x)$	$\bar{u} > 0$	$r > 0$
affin	konvex	$s > E(x)$	$\bar{u} < 0$	$r < 0$

• wenn $r(x) > 0$: aversion, mit abnehmender Rate
 $r(x) < 0$: affin, mit zunehmender Rate

\Rightarrow Globale Risikoaversion nur bei $\bar{u}(x) = 1 - e^{-\alpha \cdot x}$ ($\alpha > 0$)

- Klassische Entscheidungsprinzipien:

a) μ -Regel (Bayes): \hookrightarrow nur wenn Risikoaversion!

- $\phi(\omega) = E(x_\omega) = \mu \rightarrow \max$
- eig nur wenn entsprechende Entscheidungen oft zu treffen!
- Σ Ergebnisse \rightarrow steigend. Varianz!

- Empirische Ermittlung d. Bernoulli-Wertes:

- 1.) Normierung auf $\bar{u}(0) = 0$ & $\bar{u}(x) = 1$
- 2.) Stützstellen finden (Halbierungsmethode / Fraktionierung / var. Wahrscheinlich.)
- 3.) Ermittlung d. Bernoulli-Wertes \rightarrow mit $\frac{1-e^{-\alpha x}}{1-e^{-\alpha}}$
 - \hookrightarrow od. $\bar{u}(x) = x^\alpha$ | $\hat{\alpha} = \left(\frac{\sum_{i=1}^n (\ln(x_i))^2}{\sum_{i=1}^n (\ln(x_i) \cdot (\ln(\bar{u}(x_i))))} \right)^{-1}$
 - \hookrightarrow od. mit höherem Polynom (Home: \$ zwei 0% Aus über erf. Oscillieren)
- 4.) Arrow Pratt Maß Gest. Risiko-aversion/-freude
 - \hookrightarrow je nach Nutzenfunktion auch Handl.-A. optimal

- Gruppenentscheidungen:

\rightarrow Ausschuss an die mehr. Angehörigen \rightarrow Bitteln (Sünden?)

- R_E 1.) Einstimmigkeitsregel
- R_M 2.) Mehrheitsregel (a R_M $b \Leftrightarrow \#$ Mitglieder a R_M \geq b R_M)
- R_M 3.) einzelnr. Mehrheitsregel (Stimmen $a \geq b$) (Wie oft 1.)
- R_R 4.) Rayachungregel (Wie oft ist x besser? \oplus 1 pro Person da $x \geq x$)

\rightarrow Unmöglichkeitstheorem von Arrow

- Univ. Def. Bereich
- Einstimmigkeitsbed.
- Unabhängigkeit von irrelevanten Alternativen
- Nichtdiktator

W_R R_M bei $n=2$

\rightarrow IOC-Mare-Regel: Wenn fairen Entscheidung, die manipulierbar
• klassisch-Bsp - Stimme teilen!

- Mehrstufige Entscheidungen:

I) unter Sicherheit: max je Stufe \Rightarrow „Optimalpolitik“

- ↳ Wahl d. maximalen Nutzen; „BELLMAN“-Prinzip
- ↳ Rückwärts- & Vorwärtsrechnung

II) unter Risiko:

- Stufe t :
 - Anfangszustand
 - Aktionsbereich
 - Stufenauszahlungen
 - Wkt für Stufenauszahlungen
- ◻ Entscheidungs- & Zufallsnoten
- Von „hinten“:
 - Endzustand, Zufallsnoten & Verrechung mit Wegkosten
 - ↳ Ausdruck dessen Entscheidung
 - \Rightarrow Rückwärtsrechnen bis Anfangsnoten & optimalen Weg bestimmen
- \Rightarrow Bei Schöckernwerten minimieren; Indifferenz möglich
- \Rightarrow Auch Aufnahme von sicheren Nutzen

Entscheidung unter variabler Informationsstruktur:

• Entscheidungssituation zwischen Risiko & Ungewissheit

↳ Unsicherheit bezüglich Eintrittswk & Konsequenzen (mehrere Zustände)
 \Rightarrow Verbesserung durch **INFORMATIONSSYSTEM** (lernend?)

I) OHNE Zusatzinformationen:

- a) Wk eingeschränkt verteilbar
- b) partielle Informationen bzgl. Wk Verteilung ($w_1 + w_2 + \dots = 1, \dots$)

mit a)

1. Hodges-Lehman-Regel:

• Kompromiss zw. Vertrauen & Höchstwerten des WK
 $\Phi(a_i) = \lambda \sum a_{ij} \cdot w_j + (1-\lambda) \cdot \min u_{ij} \rightarrow \max$
 Nutzen $\Rightarrow \oplus \lambda \Rightarrow \oplus$ Vertrauen
 Bayes
 Maximum (auch nach Objektivität)

2. Hodges-Lehman-Regel:

- 1.) Minimal-Nutzen festlegen \Rightarrow d. Streichen „a“
- 2.) $\sum w_j \cdot u_j \rightarrow \max \parallel E(x) \rightarrow \max$
- Wenn keine \rightarrow min Nutzen $u_0 \Rightarrow$ Nicht fun!

mit b)

Hoffes/Meyers Modell:

- Minimalen Nutzen aus allen Möglichkeiten mittels WK-Verteilung (partielle Informationen) generieren
- Rayonierung \rightarrow schlechtestmöglichstes Ergebnis



Speziell: Alle Bedingungen d. Form: $w_{ij} \geq w_{0i}$; $W =$ Träger/Ecke, wenn notwendig d. z. u. h., wenn Reziprozität gilt

z. Bsp.:

	z_1	z_2	z_3	z_4	z_5	z_6
a_1	3	2	2	7	5	1
a_2	2	6	2	4	0	4

je weiter unten
 (1: #Nutzen) = w_i

$g(a_i, w)$	w_2	Min
a_1	...	3
a_2	...	2

Entscheidung \downarrow

$w_6 \geq w_5 \Rightarrow$

$w_1 = (0, 0, 0, 0, 0, 1)$

② MIT Zusatzinformationen:

- Informationsbeschaffung verursacht Kosten \rightarrow neue Aktion a_0 erst wählen & dann wählen
- Vollkommenes IS erzeugt Sicherheit // Unvollkommenes verändert Exp. WL
- jeweils in Spalten $a_0 \{ \max_i \}$
 - \hookrightarrow Frage wieviel die IS-Beschaffung Kosten darf von Nutzenfunktion / Entscheidungskriterium abhängig

◦ Erwarteter Wert der Vollkommenen Information (EWVI):

- \rightarrow größten Werte aus Spalte mal WL } Differenz $\hat{=}$ EWVI
- \rightarrow beste Bayes Aktion

- Wenn Kosten $>$ EWVI \Rightarrow keine IS-Beschaffung
- Wenn Kosten d. unvollkommenen IS $>$ EWVI keine Beschaffung [„obergrenze“]

◦ Principal-Agenten-Probleme:

- asymmetrische Information (hier); (symmetrisch \rightarrow Spieltheorie)
- Agent: Eigeninteresse maximieren
- Prinzipal: Anreizschemata für Agententätigkeit \uparrow Agent besser informiert

\hookrightarrow Bei extremer Asymmetrie Anreizschemata \Rightarrow „INFORMATION-EXTRACTION SCHEMA“

- a) Bestrafung für Übe- & Chintemelty
- b) Nachkalkulationen & fixe Summen

Spieltheorie:

- Matrixspiele oder stat. Spiele (unelastisch)
- z.B. Nullsummenspiele / Festsummenspiele
- 2 Personen, ^{entweder} Strategieräume, nicht kooperativ
 - \hookrightarrow wenn min $a_i = \max b_i$ determiniert \Rightarrow reine Strategie

\hookrightarrow Sonst nicht determiniert: Gemischte Strategien: Nash Gleichgewicht

BEL - AHP

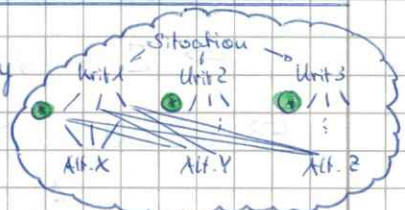
- "Analytical Hierarchy Process": Löst multikriterielle Entscheidungsprobleme [Thomas L. Saaty]



Axiome d. AHP:

- ▷ 1. Reziprozität: Vergleich von Alternativen möglich wenn $a_{ij} = a_{ji}^{-1}$ } Festlegung relativer Urteile, statt "Full-Trade-Off"
- ▷ 2. Homogenität: Bewertung a_{ij} (im Bezug auf Alt.) wie ∞
- ▷ 3. Hierarchisierung: Elemente einer Ebene beeinflussen sich nicht; Nur Einfluss von unten & auf oben! } Hierarchische Problemstrukturierung
- ▷ 4. Vollständigkeit: Alle Kriterien & Alternativen sind im Modell

- I**
- Darstellung d. Entscheidungsproblem in hierarchischer Ordnung
 - Darstellung in Top-Down Form
 - Unterste Ebene sind Alternativen



- II**
- Festlegung der Bedeutung der Elemente auf nächsthöhere Ebene
 - Annahme d. Überordnung mit pass. Gewichtung, daher Tabelle:

1	GLEICHE BEDUTUNG
2	~
3	ETWAS GRÖßERE B.
4	~
5	ERHEBLICH GRÖßERE B.
6	~
7	SEHR VIEL GRÖßERE B.
8	~
9	ABSOLUT DOMINIEREND

Damit man aus Erfahrungswerten, auf einer Ebene (z.B. U_1, U_2, U_3):

	1	2	3
1	5	1	3
2		5	4
3			...

nodann noch ③

- III**
- Berechnung von Gewichtsvektoren auf Basis d. Paarvergleichsmatrizen
 - ↳ Entweder Näherung od. Eigenwertmethode

	K	Q	R		K	Q	R	Z. Zeile	Gewichte
K	1	1/5	2		0,15	0,15	0,8	0,48	0,16
Q	5	1	8		0,77	0,76	0,73	2,26	0,75
R	1/2	1/8	1		0,07	0,03	0,03	0,26	0,09
Z	6,5	1,35	11		1	1	1	3	1

- ① → Z
 - ② Einz. Werte durch Spalten Z
 - ③ Zeilensumme
 - ④ Summe Spalte
- ⑤ Elemente Z. Zeile durch Spalten Z

- ↳ Gewichte sind "lokale Prioritäten"; da sie auf einer Hierarchieebene gelten!
- ↳ Aggregation der "globalen Priorität" durch Multiplikation entlang d. Pfades

IV

- Entscheidung ob Werte konsistent [Widerspruchfrei]
- Maß der Inkonsistenz (kardinal) :

völlig. Konsistenz: λ_{max} (Paarvergleichsmatrix) $\hat{=}$ n (Anzahl Elemente Eigenvektor p)

↳ Inkonsistenz: $\lambda_{max} > n$ } „CONSISTENCY INDEX“:

② „Consistency Ratio“

$$C.I. = \frac{\lambda_{max} - n}{(n-1)}$$

①

$$C.R. = \frac{C.I.}{R.I.} \quad (R.I. \text{ Tabelle})$$

③

wenn $< 0,1$ ✓ SONST
erneut: II

V

- Synthese & Sensitivitätsanalyse; sprich Ermittlung der Ausprägungen der Kriterien direkt über d. Alternativen [& Quantitative & Qualitative Merkmale]

⇒ Berechnung „lokaler Priorität je Alternative“ [w_i]

$$\text{⊕ Zsum: } w_i = \frac{a_i}{a_i + a_{2i} + \dots}$$

$$\text{⊖ Zsum: } w_i = \frac{\frac{1}{a_i}}{\frac{1}{a_i} + \frac{1}{a_{2i}} + \dots}$$

Ausschließend „GLOB. GEWICHT“

⇒ Oder Paarvergleiche auf Ebene d. Beurteiligen

↳ Σ aller globalen Gewichte je Alternative ⇒ „GEWICHT d. ALTERNATIVE“

↳ C.I. Werte d. Paarvergleichs-M. ⇒ Gewichten ⇒ Addieren ⇒ R.I. Werte

↳ „CONSISTENCY OF THE HIERARCHY“

EvH.: Sensitivitätsanalyse: Große Veränderung durch kleine Kriterienumgewichtung ⇒ instabil

↳ II

FAZIT:

ggü. Nutzenanalyse:

- ⊕ Kriterien-Hierarchie
- ⊕ Vergleich Quantitativ / Qualitativ möglich
- ⊕ Konsistenzprüfung
- ⊕ Software günstig

⊕ Bewusste Manipulation d. AHP nicht so leicht möglich
da Prüfung d. Gewichten mit $C.R. \leq 0,10$